## Supplementary Material



**Рис. S1.** Зависимость между углом сближения  $\vartheta(R)$  (рад) и параметром *Q*. **Fig. S1.** Angle  $\vartheta(R)$  (rad) vs parameter *Q*.



**Рис. 52.** Изменение значений множителя *A* в зависимости от угла сближения  $\vartheta(R)$ . **Fig. 52.** Variation of the values of the factor *A* depending on the angle  $\vartheta(R)$ .





**Fig. S3.** Variation of the values of factor *B* for m = 0 (an ideally plastic medium) and m = 1 (a Newtonian viscous fluid) depending on the angle  $\vartheta(R)$ .



Рис. 54. Программа испытания. Fig. 54. Test circuit.



**Рис. 55.** Диаграммы осевого усилия (P) и крутящего момента (M). **Fig. S5.** Axial force (P) and torque (M) diagrams.



**Рис. 56.** Влияние податливости системы «образец — испытательная машина» на скорости растяжения V(t) и кручения  $\omega(t)$  образца. **Fig. 56.** The influence of the compliance of "specimen — testing machine" system on the axial stain rate and on the rate of torsion of the specimen.



**Рис. 57.** Изменение угла сближения  $\vartheta(R)$ ) после излома траектории деформации во втором звене. **Fig. 57.** Variation of the approach angle  $\vartheta(R)$  after the corner break in second straight branch.



**Рис. 58.** Зависимость модуля вектора напряжения (интенсивности напряжений) и его компонент на поверхности сплошного цилиндрического образца от времени.

Fig. S8. Time dependence of the stress vector magnitude (stress intensity) and its components on the surface of a solid cylindrical specimen.



**Рис. 59.** Изменение модуля вектора напряжения  $\sigma_e$  и его компонент  $\sigma_1$ ,  $\sigma_3$  при деформировании титанового сплава Ti-6Al-4V. **Fig. S9.** Variation of the stress vector magnitude  $\sigma_e$  and its components  $\sigma_1$ ,  $\sigma_3$  during deformation of titanium alloy Ti-6Al-4V.



**Рис. S10.** Изменение угла сближения  $\vartheta$  после излома траектории деформации. **Fig. S10.** Variation of the approach angle  $\vartheta$  after the corner break of the strain trajectory.